

Eksantrik olarak (İstasyon dışı) yapılan Ölçülerde İndirge elemanlarının tayini

Yazan : Ekrem ULUSOY
Yük. Müh.

Nirengi ağlarında, rasatlar yapılırken teodolitin baze istasyon mıntıkasının dışında bulunması icap eder. Bu takdirde bulunacak neticelerin esas istasyona (merkeze) döndürülmesi gerekir. İstasyon dışında yapılan ölçülere de (Eksantrik ölçüler) denir.

İstasyon dışı ölçmek mecburiyeti aşağıdaki sebeplerden ileri gelebilir:

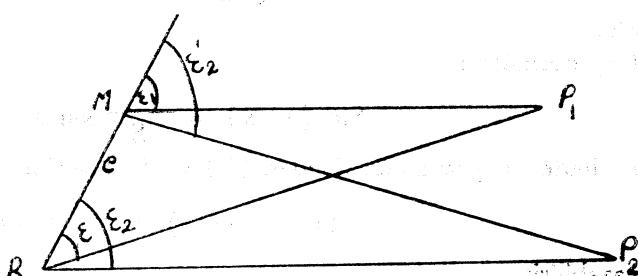
1 — Minare, kilise kulesi, bayrak direği gibi gerek üzerinde gerekse şakulünde alet kurulamayan noktaların nirengi noktası olarak alınması hali,

2 — Helyotrop veya gece feneri ile istasyondan ışık verilirken aynı zamanda rasat yapma zarureti,

3 — Ahşap işaret altında alet kurulduğu zaman rasat doğrultusuna işaretin bir ayağının veya başka bir kısmının rastlaması (İ işaret dikilirken bakılacak noktalar göz önünde tutulur ve dikkat edilirse bu durum meydana gelmez),

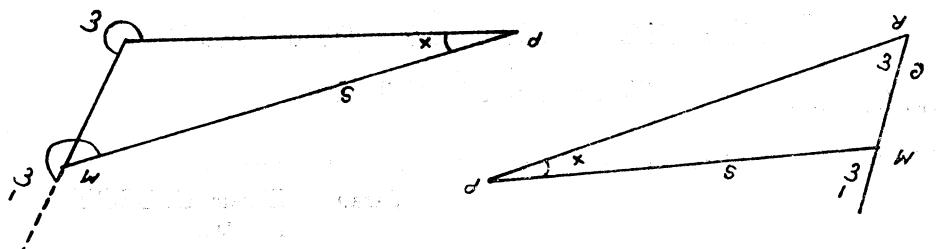
4 — Nirengi noktası olarak alınması zaruri olan bir noktada, bir veya bir kaç doğrultunun kaya veya başka bir mani ile kapanması.

Şekilde R, İstasyon dışı rasat noktasını, M ise istasyon noktasını göstermektedir. P_1 P_2 bakılan nirengi noktalarıdır. Bilindiği gibi, R deki ölçülerin M ye döndürülmesi için $e = M R$ mesafesi ile R deki doğrultuların RM ile yaptıkları ε_1 , ε_2 açılarının bilinmesine ihtiyaç vardır. e mesafesi ile ε açısına (Merkeze döndürme elemanları) denir. Bunlar yardımcı ile ε'_1 ε'_2 ler bulunacaktır. ε açıları 200 grattan ya küçük veya büyütürler. Dolayı-



(Şekil — 1)

siyle P noktaları RM nin ya sağ veya sol tarafındadır. (Şekil 2)



(Şekil — 2)

e mesafesi S e nazaran küçük olduğundan x açısı da küçüktür.⁷ Soldaki üçgenden :

$$\sin x = \frac{e}{S} \sin \varepsilon \quad \text{(1)}$$

ve sağdaki üçgenden :

$$\sin x = \frac{e}{S} \sin (400 - \varepsilon) \quad \text{(2)}$$

$$\sin x = - \frac{e}{S} \sin \varepsilon \quad \text{(3)}$$

elde edilir.

Her iki üçgenden $\varepsilon' - \varepsilon$ farkını bulalım :

soldaki üçgenden :

$$\begin{aligned} \varepsilon' &= \varepsilon + x \\ \varepsilon' - \varepsilon &= x \end{aligned} \quad \text{(3)}$$

sağdaki üçgenden :

$$\begin{aligned} 400 - \varepsilon' &= 400 - \varepsilon + x \\ \varepsilon' - \varepsilon &= -x \end{aligned} \quad \text{(4)}$$

olur.

(2) Formülü :

$$\sin (-x) = \frac{e}{S} \sin \varepsilon \quad \text{(5)}$$

şeklinde de yazılabilceğinden (3) ve (4) yerine genel olarak :

$$\sin (\varepsilon' - \varepsilon) = \frac{e}{S} \sin \varepsilon \quad \text{(6)}$$

yazabiliriz.

$(\varepsilon' - \varepsilon)$ açısı küçük bir açıdır. Zira e miktarı S e nazaran çok küçüktür. Şu halde yaklaşık olarak

$$\sin (\varepsilon' - \varepsilon) \approx \frac{\varepsilon' - \varepsilon}{S} \quad \text{(7)}$$

yazabiliyoruz bu takdirde (6) formülü :

$$\text{e}' - \varepsilon = \frac{\text{e}}{S'} \varrho \sin \varepsilon \quad (7)$$

şekline girer

(7) formülünün hatasını incelemek için sinüs serisinden faydalanalım,

$$\begin{aligned} \sin x &= x - \frac{x^3}{6} \\ x \sin x &= x - \frac{x^3}{6} \end{aligned} \quad (8)$$

olur. Şu halde (7) yaklaşık formülü ile hesap yapılırsa aşağıdaki hata

$$\Delta = \frac{x^3}{6 \varrho^2} \quad (9)$$

olur. Buradan :

$$x = \sqrt[3]{\frac{6\varrho^2 \Delta}{V}} \quad (10)$$

$\Delta < 1^\circ$ olması istenirse : $\Delta < 1^\circ$ olmalıdır.

$x < 1^\circ .3447$ rada sınırlı bir açıda kullanılabilecektir.
olması gereklidir. x in bundan büyük değerleri için yaklaşık formülün kullanılamayacağı anlaşılmaktadır. x hesabında $\sin \varepsilon = 1$ haline göre durum incelenirse $\varepsilon < 1^\circ .3447$ rada sınırlı bir açıda kullanılabilir.

$$\frac{\text{e}}{S} < \frac{1}{47.3}$$

olacağı anlaşılr. Şu halde $\frac{\text{e}}{S} < \frac{1}{47.3}$ olan hallerde yaklaşık formülü daima kullanmak caizdir.

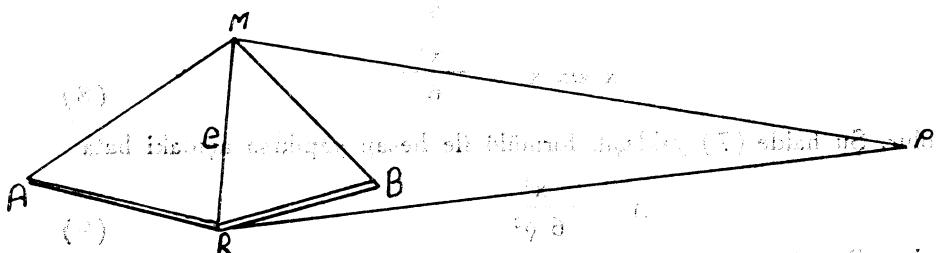
Merkeze döndürme elemanlarının bulunması :

Merkeze döndürme elemanlarının tayininde aşağıdaki haller bahis konusu olabilir :

- a) e ve ε nin her ikiside ölçülebilir. Bir piramidin altından bir az çekilerek yapılan ölçülerde olduğu gibi.
- b) ε ölçülebilir, e ölçülemez. Bir minare veya Kuleye yerdeki bir noktada bakılmasında olduğu gibi.
- c) Gerek e , gerekse ε ölçülemez. Minarenin şerefesinden alemine bakılmasında olduğu gibi.

e ve ϵ nin doğrudan doğruya ölçülebilmesi halinde (7) formülüne göre indirgeme yapılır. Buna ait misaller Muhittin ARAN'ın (Haritacının el kitabı) isimli eserinin 90 ncı sayfası ile (Harita Dergisi) nin 44. ncü sayısının 33 ncü sayfasında verilmiştir. Bu sebeple yeni bir misal vermeye lüzum yoktur.

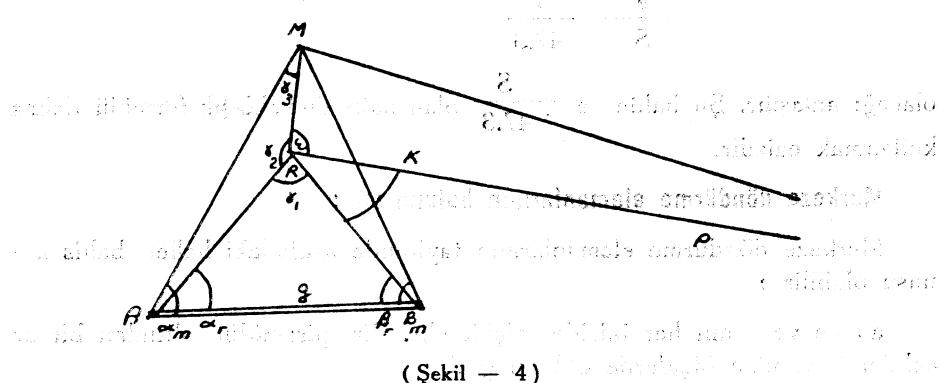
d. Haline gelince, e nin tayini için yardımcı üçgenlerden faydalansılır. (Şekil — 3)



(Şekil — 3)

AR ve BR yerde ölçülen yardımcı uzunluklardır. A, R ve B de açı ölçüleri yapıldıktan sonra AMR ve RMB üçgenleri çözülecek $RM = e$ ortak kenarı kontrollu olarak elde edilmiş olur.

Üçüncü halde e ve ϵ nin hesapla bulunması lazımdır. Bunun için yine yerde yardımcı uzunluklar alınarak R ve M ye bakılır. Durumu, bir tek yardımcı uzunluk alındığına göre, Şekil üzerinde görelim. (Şekil — 4)



(Şekil — 4)

Merkeze döndürme elemanlarının bulunması için $AB = g$ mesafesi ile A ve B deki α ve β açıları ölçülmüştür. Bunlarla e ve S nin hesaplanması istenmektedir. Ekseriya γ_1 de ölçülür.

Bu problem çeşitli şekilde çözülebilir :

1. nci çözüm yolu :

B noktası başlangıç ve BA, x ekseni olarak alınır. R ve M in koordinatları hesaplanır. Bunlar yardımcı ile e hesaplanır. Meselâ x_r ve y_r i bulalım.

$$y_r = (g - x_r) \operatorname{tg} \alpha_r = x_r \operatorname{tg} \beta_r \quad (11)$$

dır. Buradan :

$$g \operatorname{tg} \alpha_r - x_r \operatorname{tg} \alpha_r = x_r \operatorname{tg} \beta_r$$

$$g \operatorname{tg} \alpha_r = x_r (\operatorname{tg} \alpha_r + \operatorname{tg} \beta_r)$$

$$x_r = \frac{g \cdot \operatorname{tg} \alpha_r}{\operatorname{tg} \alpha_r + \operatorname{tg} \beta_r} \quad (12)$$

bulunur. Kontrol olarak ($g - x$) i hesaplayalım.

$$g \operatorname{tg} \alpha_r + g \operatorname{tg} \beta_r - g \operatorname{tg} \beta_r = x_r (\operatorname{tg} \alpha_r + \operatorname{tg} \beta_r)$$

$$g (\operatorname{tg} \alpha_r + \operatorname{tg} \beta_r) - x_r (\operatorname{tg} \alpha_r + \operatorname{tg} \beta_r) = g \operatorname{tg} \beta_r$$

$$g - x_r = \frac{g \operatorname{tg} \beta_r}{\operatorname{tg} \alpha_r + \operatorname{tg} \beta_r} \quad (13)$$

olur.

$x_r + (g - x_r) = g$ denklemi kontrol olarak kullanılır.

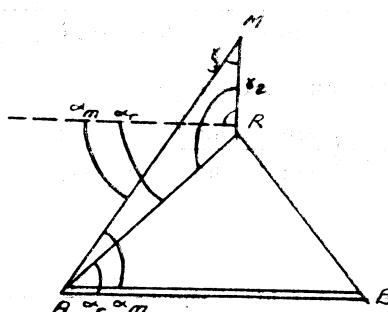
x_r bulunduktan sonra (11) formülüne göre y_r hesaplanır. Aynı suretle x_m ve y_m de elde edilir. R ve M in koordinatları bulunduktan sonra :

$$\operatorname{tg} (RM) = \frac{y_m - y_r}{x_m - x_r} \quad (14), \quad e = \frac{y_m - y_r}{\operatorname{Sin} (RM)} = \frac{x_m - x_r}{\cos (RM)} \quad (15)$$

ile (RM) açılık açısı ve e mesafesi hesaplanır.

(RM) açısı, R den BA ya çizilen paralel ile RM arasındaki açıdır.

(Şekil — 5)



(Şekil — 5)

Dolayısıyle :

$$\gamma_2 = (\text{RM}) + \alpha_r \quad , \quad \gamma_3 = 200 - ((\text{RM}) + \alpha_m) \quad (16)$$

$$\varepsilon = 400 - (K + \gamma_1 + \gamma_2) \quad (17)$$

olur.

II. nci çözüm yolu :

sinüs teoremi ile $\triangle AMB$ ve $\triangle ARB$ üçgenlerinden

$$AM = g \frac{\sin \beta_m}{\sin (\alpha_m + \beta_m)} \quad (18)$$

$$AR = g \frac{\sin \beta_r}{\sin (\alpha_r + \beta_r)}$$

elde edilir. R den AM ye dik inelim.

Bu takdirde :

$$AR_i = AR \cdot \cos(\alpha_m - \alpha_r), MR_i = e \cdot \cos \gamma_3 \quad (19)$$

$RR_1 = AR \cdot \sin(\alpha_m - \alpha_r) = e \cdot \sin \gamma_3$ (Şekil - 6) yazılabilir. Dolayısıyle:

$$AR \cdot \cos(\alpha_m - \alpha_r) = AM - e \cdot \cos \gamma_3 \quad (20)$$

olur. AM ve AR yerine (18) deki eşitleri yazılarak :

$$e. \sin \gamma_3 = g \frac{\sin \beta_r \cdot \sin (\alpha_m - \alpha_r)}{\sin (\alpha_r + \beta_r)}$$

$$e. \cos \gamma_3 = AM = AR \cdot \cos(\alpha_m - \alpha_r) \quad (21)$$

$$e. \cos \gamma_3 = - g \frac{\sin \beta_r \cdot \cos (\alpha_m - \alpha_r) \sin (\alpha_m + \beta_m) + \sin \beta_m \cdot \sin (\alpha_r + \beta_r)}{\sin (\alpha_r + \beta_r) \cdot \sin (\alpha_m + \beta_m)} \quad (22)$$

elde edilir. (21) ve (22) nin yardımı ile :

$$\cot \gamma_3 = \frac{1}{\sin(\alpha_m - \alpha_r)} \left[\frac{\sin \beta_m \cdot \sin(\alpha_r + \beta_r)}{\sin \beta_r \cdot \sin(\alpha_m + \beta_m)} - \cos(\alpha_m - \alpha_r) \right] \quad (23)$$

bulunur. Kısaltmak için :

$$M = \frac{\sin \beta_m}{\sin (\alpha_m + \beta_m)}, \quad N = \frac{\sin \beta_r}{\sin (\alpha_r + \beta_r)} \quad (24)$$

yazarsak :

$$\cotg \gamma_3 = \frac{\frac{M}{N} - \cos(\alpha_m - \alpha_r)}{\sin(\alpha_m - \alpha_r)} \quad (25)$$

olur. γ_2 ise AMR üçgeninden bulunur.

$$\gamma_2 = 200 - (\alpha_m - \alpha_r + \gamma_3) \quad (26)$$

e mesafesini AMR den sinüs teoremi ile bulalım :

$$e = AR \cdot \frac{\sin(\alpha_m - \alpha_r)}{\sin \gamma_3} = g \cdot \frac{\sin \beta_r}{\sin \gamma_3} \cdot \frac{\sin(\alpha_m - \alpha_r)}{\sin(\alpha_r + \beta_r)}$$

olur.

$$M_1 = \sin \beta_r \cdot \sin(\alpha_m - \alpha_r), N_1 = \sin \gamma_3 \cdot \sin(\alpha_r + \beta_r) \quad (27)$$

yazalımlı.

$$e = g \cdot \frac{M_1}{N_1} \quad (28)$$

olur.

Kontrol olarak e yi BRM den hesaplayabiliriz. Bu yapılrsa :

$$e = g \cdot \frac{\sin \alpha_m}{\sin(\gamma_1 + \gamma_2)} \cdot \frac{\sin(\beta_r - \beta_m)}{\sin(\alpha_m + \beta_m)} \quad (29)$$

elde edilir. Burada da :

$$M_2 = \sin \alpha_m \cdot \sin(\beta_r - \beta_m), N_2 = \sin(\gamma_1 + \gamma_2) \cdot \sin(\alpha_m + \beta_m) \quad (30)$$

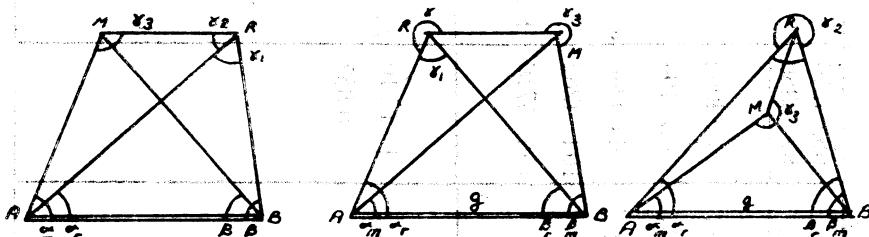
kısaltılması yapılabilir. ve :

$$e = g \cdot \frac{M_2}{N_2} \quad (31)$$

bulunur.

Her iki yol aynı ölçülere uygulanarak gösterilmiştir.

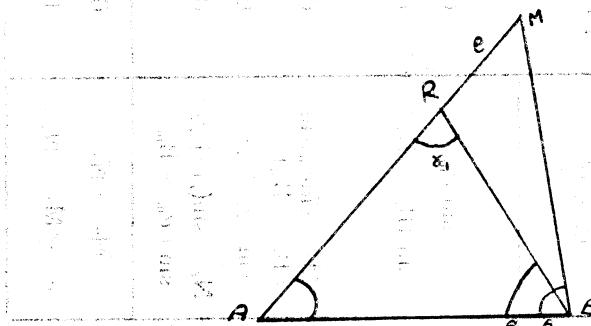
Formüllerin çıkarılmasında esas olarak alınan şekil değişik durumlar gösterilebilir. Bu durumlar aşağıda gösterilmiştir.



(Şekil - 7)

(Şekil - 6) ve (Şekil - 7) deki durumlardan başka bir de R ile M in, g nin uçlarından biri ile, aynı doğrultuda olması hali düşünülebilir. (Şekil - 8)

II							
α_m	68. 3210	α_r	68. 2630	$\alpha_m - \alpha_r + \gamma_3$	2. 1593	g	56.725
β_m	77. 8850	β_r	76. 5325	$\gamma_2 = 200 -$ $(\alpha_m - \alpha_r + \gamma_3)$	197. 8407		
$\alpha_n + \beta_m$	156. 2060	$\alpha_r + \beta_r$	144. 7955				
$\alpha_m - \alpha_r$	0. 0580	$\beta_r - \beta_m$	- 1. 3525	$\gamma_1 = 200 - (\alpha_r + \beta_r)$	55. 2045	$\gamma_1 + \gamma_2$	253.0452
$\sin \beta_m$	0.94027	$\sin \theta_r$	0.93282	$\sin \alpha_m$	0.00085	$\sin (B_r - B_m)$	0.87872
$\sin (\alpha_m + \beta_m)$	0.74796	$\sin (\alpha_r + \beta_r)$	0.76249	$M_m = 200 -$ $(\alpha_2 + \alpha_r)$		$\sin (B_r - B_m)$	- 0.02124
$M = \sin \beta_m : \sin (\alpha_m + \beta_m)$	1.25711	$N = \sin \beta_r : \sin (\alpha_r + \beta_r)$	1.22339	$\sin \gamma_3$	0.03300	$M_2 = \sin \alpha_m . \sin$ $(B_r - B_m)$	- 0.01866
$(d_m + \beta_m)$				$N_1 = \sin \gamma_3 . \sin$ $(\alpha_r + \beta_r)$	0.02516	$\sin (\gamma_1 + \gamma_2)$	- 0.74011
$M : N$	1.02756	$\sin (\alpha_m - \alpha_r)$	0.00091			$N_2 = \sin (\gamma_1 + \gamma_2)$	- 0.55357
$\cos (\alpha_m - \alpha_r)$	1.00000	$\cot g. \gamma_3$	30.28571	$M_1 = N_1$		$\sin (\alpha_m + B_m)$	
$M:N:\cos(\alpha_m - \alpha_r)$	0.02756	γ_3	2. 1013	$e = g (M_1 = N_1)$	0.03378	$M_2 = N_2$	0.03371
					1.916	$e = g (M_2 - N_2)$	1.912



(Şekil - 8)

Bu özel durumda $\gamma_2 = 200$, $\gamma_3 = 0$ dir. e nin hesabı ise çok kolaydır.

$$AM = g \frac{\sin \beta_m}{\sin(\alpha + \beta_m)}, AR = g \frac{\sin \beta_r}{\sin(\alpha + \beta_r)}$$

$$e = g \left(\frac{\sin \beta_m}{\sin(\alpha + \beta_m)} - \frac{\sin \beta_r}{\sin(\alpha + \beta_r)} \right)$$

Noktanın etrafı açık ise M, R, A nin bir doğrultuda alınması mümkün ve şayəni tavsiyedir.

Merkeze döndürme elemanları ile S in hassasiyeti :

$$\sin x = \frac{e}{S} \sin \varepsilon$$

formülündeki e , ε ve S in hangi hassasiyetle bulunmaları gerektiğini inceleyelim. e , ε ve S in hataları de , $d\varepsilon$ ve dS ise diferansiyel olarak :

$$\cos x dx_e = \frac{\sin \varepsilon}{S} \varrho de$$

$$d x_e = \frac{\sin \varepsilon}{S \cdot \cos x} \varrho \cdot de$$

$$d x_e = \frac{\operatorname{tg} x}{e} \varrho de \quad (32)$$

$$\cos x dx_\varepsilon = \frac{e}{S} \cos \varepsilon d\varepsilon$$

$$d x \varepsilon = \operatorname{tg} x \cdot \operatorname{cotg} \varepsilon d\varepsilon \quad (33)$$

$$\cos x dx_s = \frac{e \sin \varepsilon}{S^2} ds$$

$$dx_s = \frac{\operatorname{tg} x}{S} \rho ds \quad (34)$$

elde edilir.

de , ds ve dS in tesirlerinin 1 grt saniyesinden fazla olmamasını isteyelim. Bu takdirde :

$$de < \frac{e}{\rho \operatorname{tg} x} < \frac{e}{x} < \frac{S}{\rho \sin \varepsilon} \quad (35)$$

$$d\varepsilon < \frac{\operatorname{tg} \varepsilon}{\operatorname{tg} x} < \frac{\operatorname{tg} \varepsilon}{x} \cdot \rho \quad (36)$$

$$ds < \frac{S}{\rho \operatorname{tg} x} < \frac{S}{x} < \frac{S}{e} de \quad (37)$$

olur. S mesafesini 1 Km olarak alalım ve evvelâ de için bir cetvel yapalımlı.

e	de
100	0.002 m
50	0.002 m
25	0.004 m
5	0.020 m
1	0.100 m

$\varepsilon = 0$ iken $x = 0$ olacağından (32) ye göre $dx_s = 0$ olur. Yani de nin bu durumda tesiri yoktur.

$d\varepsilon$ ve ds için de birer cetvel yapalımlı. Burada hesaba e de girecektir.

$d\varepsilon$ cetveli

e	0 .50 m	1 m	5 m	10 m	20 m	50 m
ε						
90°	1° .28	0° .64	0° .13	0° .06	0° .03	0° .01
50	0 .28	0 .14	0 .03	0 .01	0 .01	0 .00
25	0 .22	0 .11	0 .02	0 .01	0 .01	0 .00
5	0 .20	0 .10	0 .02	0 .01	0 .01	0 .00
1	0 .20	0 .10	0 .02	0 .01	0 .01	0 .00

ds cetveli

e ε	0.50 m	1 m	5 m	10 m	20 m	50 m
90°	3.18 _m	1.59 _m	0.32 _m	0.16 _m	0.08 _m	0.03 _m
50	4.45	2.22	0.44	0.22	0.11	0.04
25	8.21	4.11	0.82	0.41	0.21	0.08
5	40.04	20.02	4.00	2.00	1.00	0.40
1	200.01	100.00	20.00	10.00	5.00	2.00

Misal olarak $e = 1 \text{ m}$, $\epsilon = 25^\circ$, $S = 1000 \text{ m}$ alalım. de cetvelinden e nin 4 mm, de cetvelinden ϵ açısının 11 santigrat ve dS cetvelinden S mesafe-sinin 4.11m hassasiyetle bilinmesinin kâfi olduğu görülür. Cetvellerin he-sabında $S = 1000 \text{ m}$ alınmıştı. S büyürse bu miktarlar da büyür. S küçü-lürse küçülür.

Faydalanan Eserler

- 1) Muhittin ARAN, Haritacının elkitabı
- 2) Selâhattin SEVGÖR, Harita Dergisi Sayı 44
- 3) Koll - EGGERT, Geodaetische Rechnungen
- 4) Jordan - Eggert, Vermessungskunde B 2
- 5) Zeitschrift für vermessungswesen Band 1951 Sayfa 181
- 6) M. Naebauer, Vermessungskunde.